

This Page Is Inserted by IFW Operations  
and is not a part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

**IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.**

**As rescanning documents *will not* correct images,  
please do not report the images to the  
Image Problems Mailbox.**

**PCT**  
**WELTOORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM**  
 Internationales Büro  
**INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICH NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE**  
**INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)**



(51) Internationale Patentklassifikation <sup>6</sup> : <b>A61F 2/44, 2/46</b>	<b>A1</b>	(11) Internationale Veröffentlichungsnummer: <b>WO 95/08306</b> (43) Internationales Veröffentlichungsdatum: <b>30. März 1995 (30.03.95)</b>
(21) Internationales Aktenzeichen: <b>PCT/CH94/00184</b> (22) Internationales Anmeldedatum: <b>20. September 1994 (20.09.94)</b>  (30) Prioritätsdaten: <b>9300982 21. September 1993 (21.09.93) BE</b>		(81) Bestimmungsstaaten: CA, JP, US, europäisches Patent (AT, BE, CH, DE, DK, ES, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).  Veröffentlicht <i>Mit internationalem Recherchenbericht.</i>
(71) Anmelder ( <i>für alle Bestimmungsstaaten ausser US</i> ): SYNTHEES AG, CHUR [CH/CH]; Grabenstrasse 15, CH-7002 Chur (CH).  (72) Erfinder; und (75) Erfinder/Anmelder ( <i>nur für US</i> ): BECKERS, Louis, François, Charles [BE/BE]; Peulisbaan 22, B-2820 Rijmenam (BE). SCHLÄPFER, Johannes, Fridolin [CH/CH]; Leimen, CH-8750 Glarus (CH).  (74) Anwalt: LUSUARDI, Werther, G.; Dr. Lusuardi AG, Kreuzbühlstrasse 8, CH-8008 Zürich (CH).		
(54) Titel: <b>IMPLANT FOR THE INTERVERTEBRAL SPACE</b> (54) Bezeichnung: <b>IMPLANTAT FÜR DEN ZWISCHENWIRBELRAUM</b>		
(57) Abstract <p>The implant (6) for the intervertebral space (25) consists of a substantially cuboid body (7) with a device (8, 26) for gripping with a tool (9).</p>		

**(S7) Zusammenfassung**

Das Implantat (6) für den Zwischenwirbelraum (25) besteht aus einem im wesentlichen quaderförmigen Körper (7) mit einer Vorrichtung (8, 26) zur Ergreifung mit einem Werkzeug (9).

**LEDIGLICH ZUR INFORMATION**

Codes zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

AT	Oesterreich	GA	Gabon	MR	Mauritanien
AU	Australien	GB	Vereinigtes Königreich	MW	Malawi
BB	Barbados	GE	Georgien	NE	Niger
BE	Belgien	GN	Guinea	NL	Niederlande
BF	Burkina Faso	GR	Griechenland	NO	Norwegen
BG	Bulgarien	HU	Ungarn	NZ	Neuseeland
BJ	Benin	IE	Ireland	PL	Polen
BR	Brasilien	IT	Italien	PT	Portugal
DY	Betras	JP	Japan	RO	Rumänien
CA	Kanada	KE	Kenya	RU	Russische Föderation
CF	Zentrale Afrikanische Republik	KG	Kirgisistan	SD	Sudan
CG	Kongo	KP	Demokratische Volksrepublik Korea	SE	Schweden
CH	Schweiz	KR	Republik Korea	SI	Slowenien
CI	Côte d'Ivoire	KZ	Kasachstan	SK	Slowakei
CM	Kamerun	LJ	Liechtenstein	SN	Senegal
CN	China	LK	Sri Lanka	TD	Tschad
CS	Tschechoslowakei	LU	Luxemburg	TG	Togo
CZ	Tschechische Republik	LV	Lettland	TJ	Tadschikistan
DE	Deutschland	MC	Monaco	TT	Trinidad und Tobago
DK	Dänemark	MD	Republik Moldau	UA	Ukraine
ES	Spanien	MG	Madagaskar	US	Vereinigte Staaten von Amerika
FI	Finnland	ML	Mali	UZ	Usbekistan
FR	Frankreich	MN	Mongolei	VN	Vietnam

Implantat für den Zwischenwirbelraum

Die Erfindung bezieht sich auf ein Implantat für den Zwischenwirbelraum gemäss dem Oberbegriff des Patentanspruchs 1. Solche Implantate sind hauptsächlich dazu bestimmt, Knochenbrücken an Wirbelkörpern zu fördern und welche nach der Resektion von Diskus bzw. Zwischenwirbelscheibe zwischen Wirbelkörper und Rückgrat angebracht werden.

Es ist bekannt, dass bei Beschädigung einer Zwischenwirbelscheibe diese entfernt und der entstandene Raum mit kortikospongiösem Knochen gefüllt werden kann.

Bei dieser Methode werden die Wirbelkörper zuerst weitmöglichst mit Hilfe von Spreizer auseinandergedehnt. Eine Spezialtechnik besteht darin, dass keilförmige Elemente - sogenannte Dilatatoren - zwischen die beiden Wirbelkörper eingeführt werden, um sie schrittweise auseinander zu dehnen. Dabei wird abwechselnd links und rechts jeweils ein Dilatator mit einem 1 mm grösseren Durchmesser von posterior angebracht. Nachdem die grösstmögliche Dehnung erreicht ist, werden die Dilatatoren durch den obengenannten kortikospongiösen Knochen ersetzt.

Diese bekannte Technik hat den Nachteil, dass der Knochen schwierig zu handhaben und in die richtige Position zu bringen ist, wobei Korrekturen nahezu ausgeschlossen sind. Ein weiterer Nachteil dieser Technik besteht darin, dass im Zwischenwirbelraum eine rechteckige oder zylinderförmige Aussparung ausgestochen und/oder ausgefräst werden muss, um die Knochenpfropfen zwischen die ursprünglich konkaven Seiten der angrenzenden Wirbelkörper bringen zu können, was umständlich ist und zusätzlich zur Beschädigung der Wirbelkörper führt.

Hier will die Erfindung Abhilfe schaffen. Der Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, ein Implantat für den Zwischenwirbelraum zu schaffen, welches aufgrund seiner spezifischen Form und der Einbringungsart eine äusserst stabile Verklemmung zwischen den Wirbelkörpern ermöglicht, ohne dass dabei die Oberfläche der knöchernen Deckplatte der Wirbelkörper beschädigt wird. Eine weitere Aufgabe der Erfindung liegt in der Schaffung eines Implantates für den Zwischenwirbelraum zu schaffen, welches ohne Verwendung von Dilatatoren eingebracht werden kann.

Die Erfindung löst die gestellte Aufgabe mit einem Implantat für den Zwischenwirbelraum, welches die Merkmale des Anspruchs 1 aufweist.

Weitere vorteilhafte Ausgestaltungen der Erfindung sind in den abhängigen Ansprüchen gekennzeichnet.

Da das erfindungsgemäße Implantat mit einer Vorrichtung zur Ergreifung durch ein Werkzeug versehen ist, kann relativ mühelos eine externe Kraft darauf ausgeübt werden, die es ermöglicht, das Implantat nach der Anbringung zu bewegen oder es eventuell wieder herauszunehmen.

Die Vorrichtungen zur Ergreifung durch ein Werkzeug können als Ansatzpunkte derart gestaltet sein, dass eine Rotationskraft und/oder eine axiale Kraft und/oder eine seitliche Kraft auf das Implantat ausgeübt werden kann.

Bei einer vorteilhaften Ausführungsform sind diese Ansatzpunkte zumindest so gestaltet, dass sie die Ausübung einer Rotationskraft auf das Implantat ermöglichen, wobei das Implantat dabei unterschiedliche Querschnittslängen aufweisen muss, damit es durch die Drehung des Implantats mehr oder weniger eingeklemmt wird oder selbst in einer Position völlig lose sitzen und somit mühelos zwischen die Wirbelkörper gebracht werden kann und in einer anderen Position die erforderliche Einklemmung aufweist.

Bei einer anderen Ausführungsform weist der Körper des Implantats in einer Ebene ein linsenförmig zugeschnittenes Profil auf, das grösstenteils mit der bikonkaven Form der sagittalen Schnittfläche des Zwischenwirbelraums übereinstimmt, wobei derselbe Körper in der anderen Ebene hauptsächlich parallele, flache oder nur leicht gebogene Seiten und ein abgerundetes Ende aufweist, damit er in den Zwischenwirbelraum

gedrückt werden kann, ohne eine Aussparung in den Wirbelkörper stechen zu müssen und ohne die Umrandung des Wirbelkörpers zu beschädigen.

Das Implantat ist vorzugsweise hohl, damit es mit Knochenmaterial gefüllt werden kann.

Um die Erfindung besser zu verdeutlichen, werden nachstehend einige Beispiele vorteilhafter Ausführungsformen - auf die sich die Erfindung jedoch nicht beschränkt - mit Verweisen nach den entsprechenden Zeichnungen beschrieben.

Es zeigen:

Fig. 1 eine schematische Darstellung zweier Wirbelkörper, die mit zwei Dilatatoren auseinandergedehnt sind;

Fig. 2 einen Querschnitt entlang der Linie II-II in Fig. 1, wobei ein Dilatator durch einen kleinen Knochenquader ersetzt ist;

Fig. 3 eine perspektivische Darstellung eines erfindungsgemässen Implantats mit einem dazu verwendbaren Werkzeug;

Fig. 4 eine Aufsicht in Richtung des Pfeiles F4 der Fig. 3;

Fig. 5 eine Aufsicht in Richtung des Pfeiles F5 der Fig. 3;

Fig. 6 einen Querschnitt entlang der Linie VI-VI in Fig. 4;

Fig. 7 eine schematische Darstellung des Implantats nach Fig. 3 nach erfolgter Einführung zwischen zwei Wirbelkörpern;

Fig. 8 eine schematische Darstellung des Implantats nach Fig. 3 nach erfolgter Einführung zwischen zwei Wirbelkörpern und Rotation um 90°;

Fig. 9 eine schematische Darstellung einer weiteren Ausführungsform der Erfindung mit einem dazu verwendbaren Werkzeug;

Fig. 10 einen Querschnitt durch ein erfindungsgemässes Implantat mit einseitiger Abrundung;

Fig. 11 einen Querschnitt durch ein erfindungsgemässes Implantat mit doppelseitiger Abrundung über die Diagonale;

Fig. 12 einen Querschnitt durch eine paarige Anordnung zweier spiegelsymmetrischer erfindungsgemässer Implantate;

Fig. 13 eine schematische Darstellung paarig angeordneter, spiegelsymmetrischer erfindungsgemässer Implantate mit deren Hilfe der Bandscheibenraum distrahiert werden kann;

Fig. 14 eine schematische Darstellung von zwei flach im Bandscheibenraum liegenden Implantaten, die über ein drittes Implantat anterior verbunden sind, vor und nach der Rotation in die Konkavität der Deckplatten der angrenzenden Wirbelkörper;

Fig. 15 eine perspektivische Darstellung eines erfindungsgemässen Implantates mit einem Längsschnitt zur Aufnahme von spongiösen Knochenmaterial oder osteokonduktives bzw. osteoinduktives Material und einer Querperforation der Wände für das Knochenwachstum;

Fig. 16 eine perspektivische Darstellung eines erfindungsgemässen Implantates mit längsstrukturierten Kontaktflächen zwischen Implantat und Knochen, wobei die Längsstrukturierung derart gestaltet ist, dass das Rotieren des Implantates in die Konkavität der Deckplatten nur in einer Richtung möglich ist;

Fig. 17 eine perspektivische Darstellung eines erfindungsgemässen Implantates mit querstrukturierten Kontaktflächen zwischen Implantat und Knochen, wobei die Querstrukturierung derart gestaltet ist, dass die eine Strukturierung eine Translation in anteriorer und die andere eine Translation in posteriorer Richtung verhindert. Die Verhinderung der Translation in anteriorer Richtung führt zu einer Entlastung des verbliebenen Annulus, der nach jüngster Forschung innerviert ist und damit auf anterioren Druck mit Schmerzsignalen reagieren könnte.

Die Erfindung und Weiterbildungen der Erfindung werden im folgenden anhand der teilweise schematischen Darstellungen mehrerer Ausführungsbeispiele noch näher erläutert.

Anhand der Figuren 1 und 2 wird vorerst die bekannte Technik beschrieben.

Wenn eine Zwischenwirbelscheibe entnommen wird, werden, wie in Fig. 1 dargestellt, die zwei angrenzenden Wirbelkörper 1 und 2 soweit als möglich auseinandergedehnt, um die Dilatatoren 3 anbringen zu können. Nachdem die Wirbelkörper 1 und 2 sich im gewünschten Abstand befinden, werden die Dilatatoren 3, wie in Fig. 2 dargestellt, durch die Knochenpfropfen 4 ersetzt, die nach dem Ausstechen einer Aussparung in den Wirbelkörpern 1 und 2 mit einem Andruckelement 5 zwischen die Wirbelkörper gepfropft werden. Es ist ersichtlich, dass diese Technik die in der Beschreibungseinleitung genannten Nachteile aufweist.

Das in den Fig. 3 - 6 dargestellte, erfindungsgemäße Implantat, überwindet nun diese Nachteile und erlaubt, dass es schnell eingebracht und zusätzlich, falls erforderlich, unter Kraftanwendung zwischen zwei Wirbelkörpern geklemmt werden kann. Das Implantat 6 besteht im wesentlichen aus einem Körper 7 mit einer Vorrichtung 8 zur Ergreifung durch ein Werkzeug 9. Die Vorrichtungen 8 zur Ergreifung durch eine Werkzeug 9 sind so gestaltet, dass eine Rotationskraft, eine axiale Kraft und/oder eine seitliche Kraft auf das Implantat 6 ausgeübt werden kann, vorzugsweise in allen Richtungen.

Vorteilhafterweise sind, wie in den Fig. 3 - 6 dargestellt, die Vorrichtungen 8 derart gestaltet, dass darauf mindestens eine Rotationskraft R ausgeübt werden kann und in Verbindung damit das Implantat so gestaltet ist, dass es verschiedene Durchmesser oder Querschnittslängen aufweist, damit durch Drehung an den genannten Vorrichtungen 8 der Körper 7 des Implantats 6 mit grossen oder kleinen Abständen zwischen die Wirbelkörper 1 und 2 gebracht werden kann.

Die Vorrichtungen 8 bestehen bei der Ausführungsform nach den Fig. 3 - 6 aus einer in der Innenseite des Körpers 7 angebrachten Aussparung am hinteren axialen Ende 10 des Implantats 6. Die Aussparung ermöglicht es, ein Werkzeug 9 einzuführen. Wie dargestellt, kann die Aussparung aus einer axialen mehrkantigen, z.B. sechskantigen Öffnung bestehen, wobei hierbei ein Werkzeug 9 verwendet werden muss, das mit einem sechskantigen Ende 11 in der Form eines Imbusschlüssels versehen ist.

Die Verwendung einer in der Innenseite angebrachten Öffnung für das Einführen eines Werkzeugs 9, also die vorgenannte Aussparung, bietet den Vorteil, dass am Implantat 6 keine störenden Elemente hervorstehen.

Der Körper 7 weist vorzugsweise eine besondere Form mit einem oder mehreren der hiernach aufgeführten Kennzeichen auf:

- das vordere axiale Ende 12 des Körpers 7 sollte abgerundet oder keilförmig ausgebildet sein, da dies die Einführung in den Zwischenwirbelraum 25 erleichtert;
- die Abrundung 13 am vorderen axialen Ende 12 des Körpers 7 verläuft vorzugsweise nur entlang einem Querschnitt parallel zum kleinsten Durchmesser D1 - siehe Fig. 4 - und nicht nach dem dazu im rechten Winkel stehenden Querschnitt, wie in Fig. 5 dargestellt.
- die Seiten 14 und 15, durch die der kleinste Durchmesser verläuft, sind mit Ausnahme der Abrundung 13 vorzugsweise parallel und flach;
- bei Seitenansicht weist der Körper 7 wie in Fig. 5 dargestellt ein abgekantetes, linsenförmiges Profil auf, also ein Profil, das mit der natürlichen bikonkaven Form übereinstimmt, die ein Zwischenwirbelraum in der sagittalen Schnittfläche aufweist. Die Übergänge zwischen den Seiten 14 und 15 und die Seiten 16 und 17 sind abgerundet;
- die Seiten 16 und 17 sind vorzugsweise entlang einem Querschnitt mindestens teilweise und besser vollkommen flach; die Tatsache, dass die Seiten 17 und 18 in Querrichtung mindestens teilweise flach sind, bietet den Vorteil, dass sie in eingeklemmtem Zustand Kippstabilität bieten;
- der Körper 7 weist eine oder mehrere Öffnungen oder Aussparungen für die Füllung mit Pflanzmaterial auf; gemäss den Fig. 3 bis 6 wird eine durchgehende, sich von Seite 16 bis Seite 17 erstreckende Öffnung 18 bevorzugt; die Öffnung 18

besteht vorzugsweise aus einem länglichen Schlitz mit den parallelen Wänden 19 und 20; die vorgenannte Aussparung 8 kann sich dabei auf Wunsch bis in die Öffnung 18 erstrecken.

- Das Implantat wird vorzugsweise aus Titan oder einer für Implantate geeigneten Titanlegierung gefertigt.

- Die Öffnung 18 oder der Schlitz im Körper 7 des Implantats der Fig. 3 kann angebracht werden, wenn mehrere vertikale Bohrungen im Körper 7 gemacht und die Zwischenwände danach weggefräst werden;

- vorzugsweise weist das Implantat 6, und genauer gesagt der Körper 7 eine Länge L von ungefähr 22 mm auf und wird ausgehöhlt, bis ungefähr auf eine Wanddicke W1 von 1,5 mm bestehen bleibt. Das hintere axiale Ende 10 mit der Vorrichtung 8 weist vorzugsweise einen Mindestdurchmesser von 6 mm auf; um zu erreichen, dass die Mindestwanddicke W2 an der Stelle der Vorrichtung 8 und die Dicke D des Werkzeugs grösstmöglich ist, wird die vorgenannte Aussparung so angebracht, dass die Richtung ihres grössten Durchmessers mit der des grössten Durchmessers des Körpers 7 übereinstimmt.

Anhand der Fig. 7 und 8 wird nun nachstehend die Verwendung und das Anbringen des Implantats 6 zwischen zwei Wirbelkörpern 1 und 2 beschrieben.

In Fig. 7 wird dargestellt, wie das Implantat 6 auf dem Ende eines einem Schlüssel ähnelnden entsprechenden Werkzeugs 9 zwischen den beiden Wirbelkörpern 1 und 2 angebracht werden kann. Das Implantat 6 wird dabei mit dem kleinsten Durchmesser

D1 zwischen die zueinander gerichteten Seiten 22 und 23 der Wirbelkörper 1 und 2 eingeführt. Dabei ist es bereits mit Knochenpfropfen 24 gefüllt. Um das Implantat 6 danach passend oder klemmend zwischen den Wirbelkörpern 1 und 2 anzubringen, wird der Schlüssel 21 des Werkzeugs 9 um 90° gedreht, damit, nach Entfernung des Werkzeugs 9, ein wie in Fig. 8 dargestellter Zustand erreicht wird. Da die Knochenpfropfen 24 an die Wirbelkörper 1 und 2 anschliessen, kann das Implantat 6 durch Verwachsung der Knochenpfropfen 24 festen Halt erreichen.

Das Implantat 6 kann ohne besondere Hilfsmittel eingebracht werden, der Vorgang kann jedoch vereinfacht werden, wenn die Wirbel vorher mittels ovaler Dilatatoren an der linken und rechten Seite auseinandergedehnt und so lange in dieser Position beibehalten werden, bis an der anderen Seite ein Implantat 6 eingeklemmt ist. Da die Anwesenheit des Implantats 6 dann wiederum verhindert, dass sich die Wirbelflächen erneut zusammenschieben, kann jetzt der letzte Dilatator entfernt und eventuell durch ein zweites Implantat 6 ersetzt werden. Normalerweise müssen zwei Implantate 6 angebracht werden.

Aus den Fig. 7 und 8 wird deutlich ersichtlich, dass bei der Verwendung eines drehbaren Implantats 6 mit unterschiedlichen Durchmessern D1 und D2 dieses frei und ohne viel Mühe zwischen die Wirbelkörper 1 und 2 eingeführt werden kann und es andererseits durch Drehung in perfekten Halt zwischen die Wirbelkörper gebracht werden kann. Daher ist es auch nicht

erforderlich, den Zwischenwirbelraum 25 für den Erhalt eines rechteckigen oder zylinderförmigen Raumes auszustechen oder auszufräsen.

Da der Körper 7 des Implantats 6 unterschiedliche Durchmesser D1 und D2 aufweist, ist er einfach aus dem Zwischenwirbelraum 25 zu entfernen. Es ist eindeutig, dass das Implantat 6 nach dem Einklemmen erneut gelöst werden kann, wenn es in entgegengesetzte Richtung gedreht wird, bis sich der kleinste Durchmesser D1 zwischen den Wirbelkörpern 1 und 2 befindet.

Wenn ein Implantat 6 verwendet wird, das einen Körper 7 mit einer Form aufweist, die mit der natürlichen bikonkaven Form des Zwischenwirbelraums 25 übereinstimmt, entsteht automatisch ein perfekter Anschluss zwischen den Seiten 22 und 23 der Wirbelkörper 1 und 2 und den Seiten 16 und 17 des mit Knochenpropfen 24 verpfropften Implantats 6.

Die Technik des Drehens des Implantates 6 hat folgende Vorteile:

- Wenn die Deckplatten konkav gewölbt sind, dann bringt das Rotieren die Möglichkeit, das Implantat 6 derart zu gestalten, dass es in einer Dimension flach ist und in der anderen Dimension der Geometrie der Deckplatte entspricht. Die flache Dimension erleichtert das Einschieben von posterior; die gewölbte Fläche ergibt einen optimalen Kontakt mit den Deckplatten;
- wenn die Deckplatten flach sind, dann kann das Rotieren benutzt werden, um den Bandscheibenraum zu spreizen;

- eine Querverzahnung der Oberfläche des Implantates ist möglich, da das Implantat erst nach der Insertion gedreht wird.

Selbstverständlich kann das Implantat 6 in verschiedenen Formen verwirklicht werden. Anstelle einer Aussparung für einen Sechskantimbusschlüssel können auch andere Aussparungsformen verwendet werden, die z.B. aus vierkantigen, rechteckigen oder ovalen Öffnungen bestehen.

Obwohl die Vorrichtungen 8 zur Ergreifung durch ein Werkzeug 9 vorzugsweise in der Innenseite des Implantats 4 angebracht sind, ist dies nicht unbedingt erforderlich. Sie können auch aus einem vorstehenden Teil oder aus einer bestimmten Formgebung des hinteren axialen Endes 10 bestehen, so dass der vorstehende Teil oder das hintere axiale Ende 10 an einem geeigneten Werkzeug befestigt werden kann, um die erforderliche Kraft ausüben zu können.

Nach einer anderen Ausführungsform der Erfindung sind die Vorrichtungen 8 nicht ausschliesslich dafür vorgesehen, dass darauf eine Rotationskraft, sondern zugleich eine Axialkraft ausgeübt werden kann und zwar sowohl eine Druck-, wie eine Zug-Kraft, damit, falls erforderlich, das Implantat 6 bei der Anbringung zwischen den Wirbelkörpern 1 und 2 eingedrückt und bei eventueller erneuter Entnahme, bei Verklemmung, eine Zugkraft darauf ausgeübt werden kann. Damit ist es jederzeit möglich, das Implantat 6 während des Eingriffs erneut zu entfernen.

Eine derartige Ausführungsform ist anhand der Fig. 9 dargestellt. Die Vorrichtungen 8 verbinden dabei ein erstes Ansatzelement 26, welches die Ausübung einer Rotationskraft zulässt, mit einem zweiten Ansatzelement 27, welches die Ausübung einer axialen Druck- und Zugkraft auf das Implantat 6 ermöglicht und dazu mit einer Axialsperre versehen ist.

Das erste Ansatzelement 26 besteht aus einer wie in der Ausführungsform nach Fig. 3 dargestellten Aussparung. Das zweite Ansatzelement 27 besteht aus einer zusätzlichen Aussparung, z.B. in Form eines Schlitzes in der Wand der obengenannten sechskantigen Öffnung, in den die Sperrelemente 28 des betreffenden Werkzeugs 9 greifen können. Wie in Fig. 9 dargestellt, können die Sperrelemente 28 aus Kugeln oder ähnlichem bestehen, die, nachdem das sechskantige Ende 11 des Werkzeugs 9 in die sechskantige Aussparung eingeführt wurde, radial nach aussen gedrückt werden und in den obengenannten Schlitz greifen.

Das Werkzeug 9 kann dabei verschiedene Formen aufweisen und auf unterschiedliche Art bedient werden. Gemäss Fig. 9 wird dies mit einem mit einem Keil 30 verbundenen Umschaltgriff 29 bewerkstelligt, der wiederum die Sperrelemente 28 auseinanderdrückt oder löst.

Bei einer anderen Variante ist das Schlüsselende gespalten, der Aussendurchmesser kann durch Andrücken oder Anschrauben eines inneren Stifts vergrössert werden, damit der Schlüssel in der Öffnung des Implantats 6, in das er eingeführt wird, eingeklemmt werden kann.

Nach einer anderen Variante können auch am vorderen axialen Ende 12 mit der Abrundung 13 des Implantats 6 Ansatzmöglichkeiten für ein Werkzeug 9 vorgesehen werden. Diese Ansatzmöglichkeiten können von unterschiedlicher Art sein und sind vorzugsweise derart gestaltet, dass sie, gleich wie die Vorrichtungen 8, die Ausübung einer Rotationskraft, einer axialen Kraft und/oder einer seitlichen Kraft auf das Implantat 6 ermöglichen. Die Ansatzmöglichkeiten bestehen aus einer mehrkantigen, z.B. sechskantigen Öffnung, die die Anbringung eines Schlüssels mit entsprechendem Endstück ermöglicht, damit eine Torsionskraft auf das Implantat 6 ausgeübt werden kann, nachdem es nicht ausreichend fest angewachsen ist und auf abdominalem Weg entfernt werden muss. Diese Erfindung bezieht sich selbstverständlich auch auf Implantate 6, die an einem Ende mit Ansatzvorrichtung versehen sind, die eine Anbringung der Implantate auf abdominalem Weg ermöglichen.

In den Fig. 10 und 11 sind erfindungsgemässe Implantate dargestellt, welche einen teilweise abgerundeten Querschnitt aufweisen.

Fig. 10 zeigt den Körper 7 eines Implantates 6, welcher an der oberen Kante des vorderen axialen Endes 12 eine Abrundung 31 aufweist. Der Radius der einseitigen Abrundung 31 ist derart bemessen ist, dass a) die Differenz zwischen der grösseren Seite des rechteckigen Querschnittes und der Diagonale über die abgerundete Kante kleiner als 3 mm, vorzugsweise 1 - 2 mm beträgt; und b) die kleinere Fläche um weniger als die Hälfte, vorzugsweise um weniger als ein Drittel reduziert ist, d.h. die tragende Fläche sollte mindestens 2/3 der Gesamtbreite des Implantates entsprechen.

Fig. 11 zeigt den Körper 7 eines Implantates 6 im Querschnitt, wobei das Implantat im Querschnitt über die Diagonale je eine Abrundung 32 aufweist. Die Radien der gegenseitigen Abrundungen 32 sind derart bemessen, dass a) die Differenz zwischen der grösseren Seite des Querschnittes und der Diagonale über die abgerundeten Kanten kleiner als 3 mm, vorzugsweise 0,5 - 1,0 mm beträgt und b) die kleinere Fläche des Implantates um weniger als die Hälfte, vorzugsweise kleiner als ein Drittel reduziert ist.

In Fig. 12 sind zwei bezüglich der Symmetrieachse 33 symmetrisch angeordnete Paare von Implantaten 6 dargestellt, wobei die beiden oberen Implantate 6 im Abschnitt (a) solche gemäss der Fig. 10 und die beiden unteren Implantate 6 im Abschnitt (b) solche gemäss der Fig. 11 darstellen.

Beim Aufrichten (Rotieren) eines wie in Fig. 6 gezeigten Implantates 6 wird der Zwischenwirbelraum 25 um etwa 3-4 mm überdehnt, was zu einem Einbrechen der Deckplatten und permanenten Überdehnen des Bindegewebes führen kann. Wenn die Kanten nun eine Abrundung (31,32) aufweisen, wird die Überdehnung stark reduziert, damit ist aber auch die Stabilität der aufgerichteten Implantate reduziert oder die gepaarten Implantate sind spiegelsymmetrisch angeordnet um sich gegenseitig zu stabilisieren (siehe Fig. 13).

Die Aufrichtung mittels zweier Implantate 6, welche mit Abrundungen 31 oder 32 versehen sind führt bei geeignet gewählten Radien der Abrundungen 31 oder 32 zu einer Überdistraktion des Zwischenwirbelraumes 25 von nur 1 mm; dafür sind aber die einzelnen aufgerichteten Implantate 6 nicht allzu stabil; sie können so leicht zurückkippen wie sie aufzurichten waren. In Fig. 13 schützen sich die beiden Implantate 6 durch die spiegelsymmetrische Geometrie gegenseitig vor dem Umkippen, da die Implantate 6 nur im Verbund und nicht einzeln umkippen können.

In Fig. 13 sind zwei spiegelsymmetrische angeordnete Implantate 6 gemäss Fig. 11 dargestellt. Die Abrundungen 32 der Körper 7 kommen dabei symmetrisch zueinander zu liegen. Die Körper 7 der Implantate 6 liegen nach deren Einführung horizontal zwischen den Wirbelkörper 1 und 2 und können dann mittels eines geeigneten Werkzeugs 9 um 90° in die schwarz gezeichnete Stellung 7' rotiert werden um den Zwischenwirbelraum 25 zu distrahieren zu können. Der rechteckige Querschnitt der Körper 7 ist derart

beschaffen, dass nach der Rotation des Implantates 6 um 90° in die Konkavität der Deckplatten der angrenzenden Wirbelkörper 1,2 eine Distraktion des Zwischenwirbelraumes 25 zwischen 1 und 4 mm, vorzugsweise zwischen 2 - 3 mm, verbleibt.

In Fig. 14 sind zwei flach im Zwischenwirbelraum 25 (Zeichnungsebene) liegende Implantate 6 dargestellt, die über ein Konnektor 34 anterior miteinander verbunden sind. Im linken Teil der Fig. 14 ist die Stellung vor der Rotation der Implantate 6 dargestellt, im rechten Teil der Fig. 14 nach erfolgter Rotation um 90° in die Konkavität der Deckplatten der angrenzenden Wirbelkörper.

Das posteriore Ende der Implantate 6 bleibt frei und ist nur anterior durch den Konnektor 34 verbunden, so dass (a) der Abstand zwischen dem linken und rechten Implantat 6 und deren Ausrichtung zueinander aufrechterhalten wird, (b) die Implantate 6 um ihre Längsachse 35 drehbar sind, und (c) die beiden Implantate 6 vor deren Implantation und/oder in situ mit dem Konnektor 34 koppelbar sind.

In Fig. 15 ist ein Implantat 6 mit einem Längsschnitt 35 zur Aufnahme von spongiösen Knochenmaterial oder osteokonduktives bzw. osteoinduktives Material und Querperforationen 36 der Wände für das Knochenwachstum dargestellt. Der Durchmesser der Perforationen 36 ist vorzugsweise derart konzipiert ist, dass (a) in die Längsöffnung 36 gepresste Spongiosa nicht seitlich austritt, und (b) die in der Spongiosa enthaltene Flüssigkeit beim Stopfen der Implantate 6 seitlich austreten

und nach der Implantation wieder zurückdiffundieren kann, um ein postoperatives Schwellen der Spongiosa zu bewirken; und (c) Knochen durch die Perforationen 37 in das Implantat (6) hineinwachsen kann.

In Fig. 16 ist ein Implantat 6 dargestellt, dessen Kontaktflächen zwischen Implantat 6 und Knochen mit einer Längsstrukturierung 38 versehen ist. Die Längsstrukturierung 38 ist vorzugsweise derart gestaltet, dass das Rotieren des Implantates 6 in die Konkavität der Deckplatten nur in einer Richtung möglich ist, wie dies durch die Pfeile 39,40 angedeutet ist.

In Fig. 17 ist ein Implantat 6 dargestellt, dessen Kontaktflächen zwischen Implantat 6 und Knochen mit einer Querstrukturierung 41 versehen ist. Die Querstrukturierung 41 ist vorzugsweise derart gestaltet, dass die eine Kontaktfläche eine Translation in anteriorer und die andere eine Translation in posteriorer Richtung verhindert, wie dies durch die Pfeile 42,43 angedeutet ist. Die Verhinderung der Translation in anteriorer Richtung führt zu einer Entlastung des verbliebenen Annulus, der nach jüngster Forschung innerviert ist und damit auf anterioren Druck mit Schmerzsignalen reagieren könnte.

Diese Erfindung ist keinesfalls auf die als Beispiele gegebenen und in den Abbildungen dargestellten Modelle begrenzt - derartige Dilatatoren und das dazugehörende Werkzeug können in

unterschiedlichen Formen und Größen gefertigt werden, ohne dabei aus dem Rahmen der Definitionen, die in der Zusammenfassung im Anhang gegeben werden, zu fallen.

Patentansprüche

1. Implantat (6) für den Zwischenwirbelraum (25), dadurch gekennzeichnet, dass es aus einem im wesentlichen quaderförmigen Körper (7) mit einer Vorrichtung (8) zur Ergreifung durch ein Werkzeug (9) besteht.
2. Implantat nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Vorrichtung (8) derart beschaffen ist, dass sie die Ausübung einer Rotationskraft auf das Implantat (6) ermöglicht.
3. Implantat nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Vorrichtung (8) mindestens aus einer in der Innenseite des Körpers (7) vorgesehenen Aussparung besteht, in welche das, vorzugsweise schlüsselähnliche, Werkzeug (9) einführbar ist.
4. Implantat nach Anspruch 3, dadurch gekennzeichnet, dass die Aussparung aus einem in der Innenseite des Körpers (7) vorgesehenen Innen-Sechskant besteht.
5. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass die Vorrichtung (8) so gestaltet ist, dass mindestens die Ausübung einer Axial-, Druck- oder Zug-Kraft auf das Implantat (6) möglich ist.

6. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, dass es eine Vorrichtung (8) in der Form einer inneren Aussparung zur Anbringung eines Werkzeugs (9) aufweist, und dass in der Aussparung zwei Ansatzelemente (27) vorgesehen sind, die eine axiale Sperrung für das Werkzeug (9) aufweisen.
7. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet, dass die Vorrichtung (8) so gestaltet ist, dass mindestens die Ausübung einer seitlichen Kraft auf das Implantat (6) möglich ist.
8. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 7, dadurch gekennzeichnet, dass es verschiedene Durchmesser (D1, D2) aufweist.
9. Implantat nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass die Seiten (14 und 15), zwischen denen sich der kleinste Durchmesser (D1) erstreckt, grösstenteils parallel und flach sind.
10. Implantat nach Anspruch 8 oder 9, dadurch gekennzeichnet, dass das Implantat (6) am Längsschnitt des grössten Durchmessers (D2) ein abgekantetes, linsenförmiges Profil aufweist.
11. Implantat nach Anspruch 10, dadurch gekennzeichnet, dass die Seiten (15,16), die das abgekantete, linsenförmige Profil einschliessen, in Querrichtung zum Implantat (6) mindestens teilweise flach sind.

12. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 11, dadurch gekennzeichnet, dass mindestens eines seiner axialen Enden (10;12) abgerundet ist.

13. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 12, dadurch gekennzeichnet, dass der Körper (7) eine oder mehrere Öffnungen (18) zur Füllung mit Ppropfmaterial (24) aufweist, wobei die Öffnungen derart angebracht sind, dass das Ppropfmaterial (24) bei der endgültigen Position des Implantats (6) die Wirbelkörper (1,2) berührt.

14. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 13, dadurch gekennzeichnet, dass das Implantat (6) mit einer durchgehenden Öffnung (18) versehen ist, die die Form einer länglichen Rille mit parallelen Wänden (19, 20) aufweist.

15. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 14, dadurch gekennzeichnet, dass es an zwei seiner Enden mit Vorrichtungen (8,26) versehen ist.

16. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 15, dadurch gekennzeichnet, dass es aus Titan oder einer Titanlegierung besteht.

17. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 16, dadurch gekennzeichnet, dass es einen rechteckigen Querschnitt mit einer einseitigen Abrundung (31) aufweist.

18. Implantat nach Anspruch 17, dadurch gekennzeichnet, dass der Radius der einseitigen Abrundung (31) derart bemessen ist, dass

a) die Differenz zwischen der grösseren Seite des rechteckigen Querschnittes und der Diagonalen über die abgerundete Kante kleiner als 3 mm, vorzugsweise 1 - 2 mm beträgt;

und

b) die Kontaktfläche zum Knochen durch die Abrundung (31) um weniger als die Hälfte, vorzugsweise weniger als ein Drittel reduziert ist.

19. Implantat nach einem der Ansprüche 1 bis 18, dadurch gekennzeichnet, dass es einen rechteckigem Querschnitt mit einer doppelseitigen Abrundung (32) über die Diagonale aufweist.

20. Implantat nach Anspruch 19, dadurch gekennzeichnet, dass die Radien der doppelseitigen Abrundungen (32) derart bemessen sind, dass

a) die Differenz zwischen der grösseren Seite des Querschnittes und der Diagonalen über die abgerundeten Kanten kleiner als 3 mm, vorzugsweise 0,5 - 1,0 mm beträgt und  
b) die kleinere Fläche des Implantates um weniger als die Hälfte, vorzugsweise weniger als ein Viertel reduziert ist.

21. Implantat nach Anspruch 19 oder 20, dadurch gekennzeichnet, dass es derart ausgebildet ist, dass bei paariger Anordnung solcher Implantate deren gerundete Kanten symmetrisch zueinander zu liegen kommen.

22. Implantat nach einem der Ansprüche 19 bis 21, dadurch gekennzeichnet, dass es einen rechteckigen Querschnitt aufweist, welcher derart beschaffen ist, dass nach der Rotation des Implantates in die Konkavität der Deckplatten der angrenzenden Wirbelkörper eine Distraktion des Zwischenwirbelraumes (25) zwischen 1 und 4 mm, vorzugsweise zwischen 2 - 3 mm, verbleibt.

23. Implantat nach einem der Ansprüche 19 bis 21, dadurch gekennzeichnet, dass es einen Querschnitt aufweist, der zu einem Quadrat reduziert ist und dass nach der Rotation des Implantates in die Konkavität der Endplatten der angrenzenden Wirbelkörper keine Distraktion des Zwischenwirbelraumes (25) verbleibt.

24. Implantat nach einem der Ansprüche 19 bis 22, dadurch gekennzeichnet, dass das posteriore Ende des Implantats (6) derart beschaffen ist, dass ein linkes und ein rechtes Implantat anterior derart mit einem Konnektor (34) verbindbar sind, dass  
(a) der Abstand zwischen dem linken und rechten Implantat (6) und deren Ausrichtung aufrechterhalten wird;  
(b) die Implantate (6) um ihre Längsachse (35) drehbar sind; und  
(c) die zwei Implantate (6) vor deren Implantation und/oder in situ mit dem Konnektor (34) koppelbar sind.

25. Implantat nach einem der Ansprüche 19 bis 22, dadurch gekennzeichnet, dass es derart beschaffen ist, dass es vor dessen Implantation oder *in situ* mit einem zweiten Implantat (6) verhakbar ist, wobei die Verbindung

- (a) den Abstand und den Winkel zwischen den Implantaten (6) aufrecht erhält; und
- (b) eine Rotation der Implantate (6) um ihre Längsachse (35) in die Konkavität der Deckplatten der angrenzenden Wirbelkörper (1,2) zulässt.

26. Implantat nach einem der Ansprüche 19 bis 22, dadurch gekennzeichnet, dass es derart beschaffen ist, dass es nach der Rotation um seine Längsachse (35) in die Konkavität der Deckplatten medial über ein weiteres Implantat winkeleinstabil verbindbar ist.

27. Implantat nach einem der Ansprüche 19 bis 26, dadurch gekennzeichnet, dass es an seiner Oberfläche beschichtet ist, vorzugsweise mit Hydroxylapatit oder Titanplasma.

28. Implantat nach einem der Ansprüche 13, 14 und einem der Ansprüche 19 - 27, dadurch gekennzeichnet, dass es perforierte Wände aufweist, wobei die Perforationen (37) vorzugsweise lochartig sind und der Durchmesser der Löcher derart konzipiert ist, dass

- (a) in die Längsöffnung gepresste Spongiosa nicht seitlich austritt, und

- (b) die in der Spongiosa enthaltene Flüssigkeit beim Stopfen der Implantate seitlich austreten und nach der Implantation wieder zurückdiffundieren kann, um ein postoperatives Schwellen der Spongiosa zu bewirken; und
- (c) Knochen durch die Perforation in das Implantat hineinwachsen kann.

29. Implantat nach einem der Ansprüche 19 - 28, dadurch gekennzeichnet, dass die eine Kontaktfläche zwischen Implantat und Knochen eine Rasterung in der Längsrichtung des Implantates aufweist.

30. Implantat nach einem der Ansprüche 19 - 28, dadurch gekennzeichnet, dass beide Kontaktflächen zwischen Implantat und Knochen eine Rasterung in der Längsrichtung des Implantates aufweisen.

31. Implantat nach einem der Ansprüche 29 oder 30, dadurch gekennzeichnet, dass die Geometrie der Rasterung ein Rotieren des Implantates in eine Richtung zulässt und in die andere Richtung verhindert.

32. Implantat nach einem der Ansprüche 19 - 28, dadurch gekennzeichnet, dass die eine Kontaktfläche zwischen Implantat und Knochen eine Querrasterung aufweist.

33. Implantat nach einem der Ansprüche 19 - 28, dadurch gekennzeichnet, dass beide Kontaktflächen zwischen Implantat und Knochen eine Querrasterung aufweisen.

34. Implantat nach einem der Ansprüche 32 oder 33, dadurch gekennzeichnet, dass die Geometrie der Rasterung ein Verschieben des Implantates in anteriorer Richtung verhindert.

35. Implantat nach einem der Ansprüche 32 oder 33, dadurch gekennzeichnet, dass die Geometrie der Rasterung ein Verschieben des Implantates in posteriorer Richtung verhindert.

36. Implantat nach Anspruch 32, dadurch gekennzeichnet, dass die Geometrie der Rasterung der beiden Kontaktflächen zwischen Implantat und Knochen derart gestaltet ist, dass die eine Rasterung ein Verschieben des Implantates in anteriorer Richtung und die andere ein Verschieben in posteriorer Richtung verhindert.

37. Implantat nach einem der Ansprüche 29 oder 32, dadurch gekennzeichnet, dass es eine Längsrasterung der einen und eine Querrasterung der anderen Kontaktfläche aufweist.

38. Implantat nach einem der Ansprüche 32 - 35 oder 37, dadurch gekennzeichnet, dass die Querrasterung der einzelnen Kontaktflächen derart ausgelegt ist, dass ein Verschieben in posteriorer und anteriorer Richtung verhindert wird.

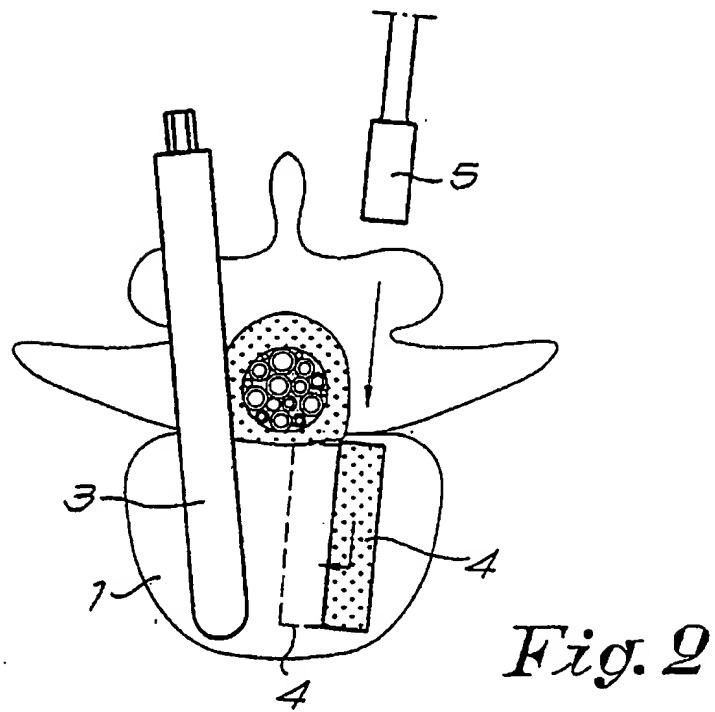
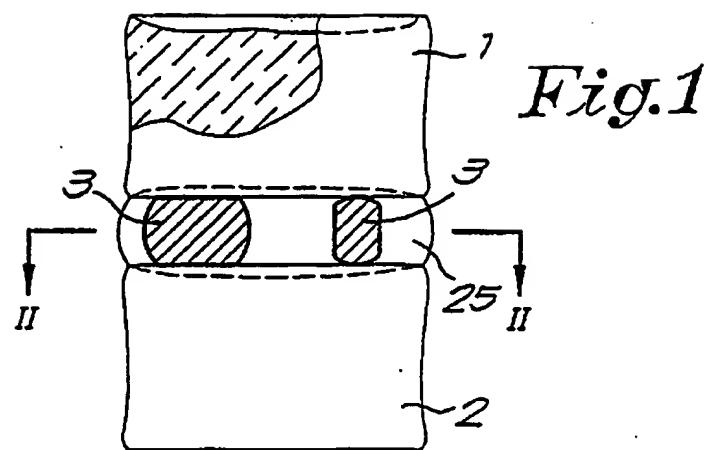
39. Implantat nach einem der Ansprüche 13,14 und einem der Ansprüche 19-17 und 29-38, dadurch gekennzeichnet, dass die Wände (19) und (20) Querschlitze aufweisen.

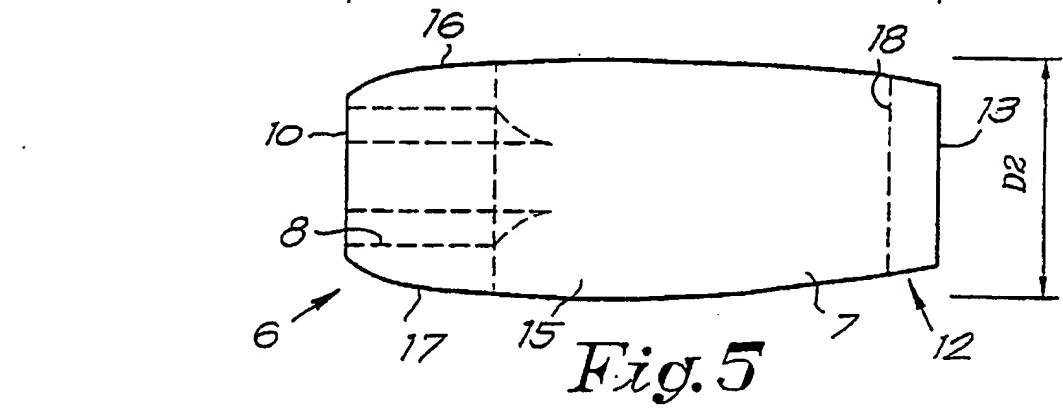
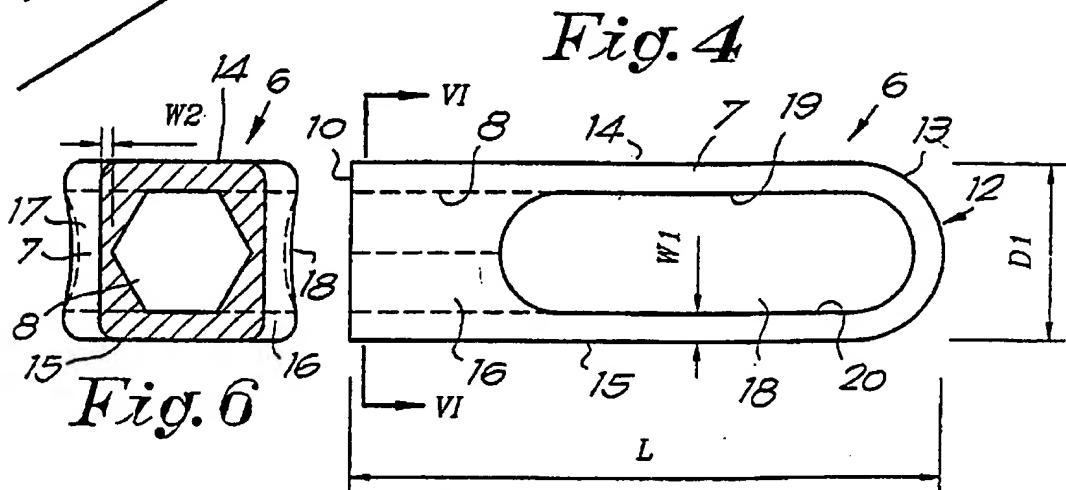
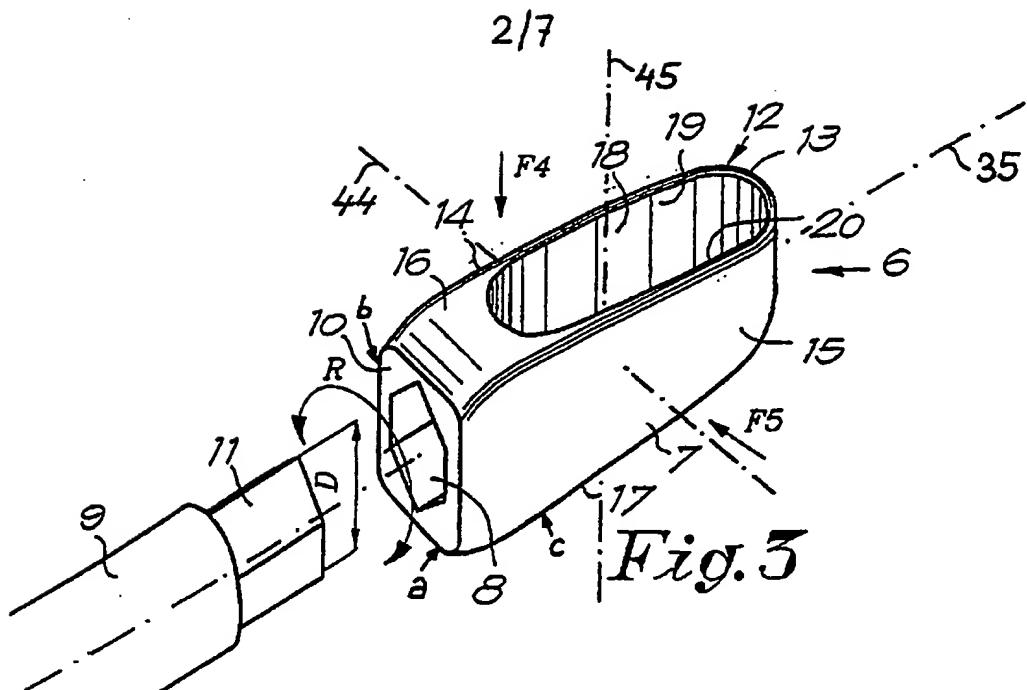
40. Implantat nach Anspruch 39, dadurch gekennzeichnet, dass die Hohlräume und Schlitze mit einem osteokonduktiven oder osteoinduktiven Material, vorzugsweise Hydroxylapatit, gefüllt sind, so dass der Knochen von den Deckplatten der angrenzenden Wirbelkörper und von der Seite her einwachsen kann.

41. Implantat für den Zwischenwirbelraum (25) mit

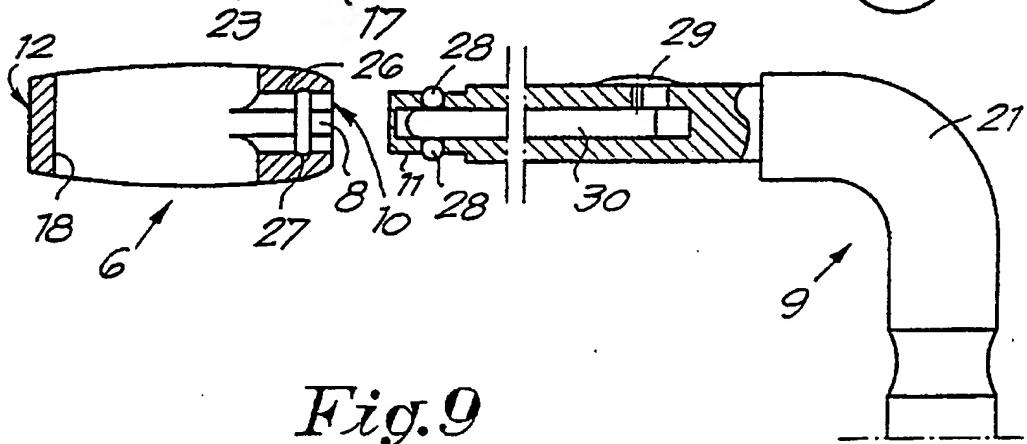
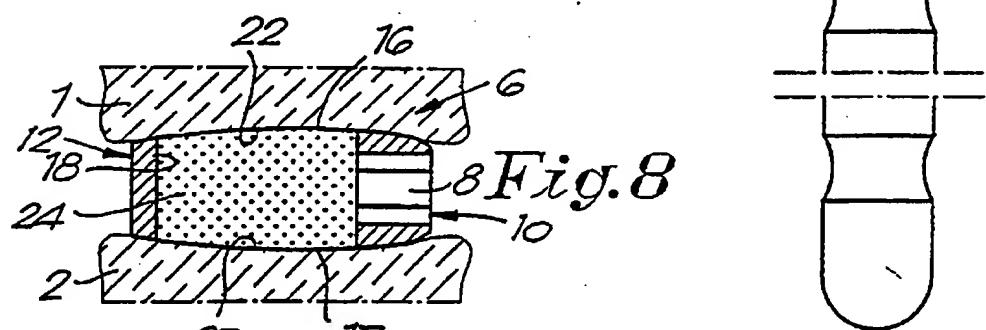
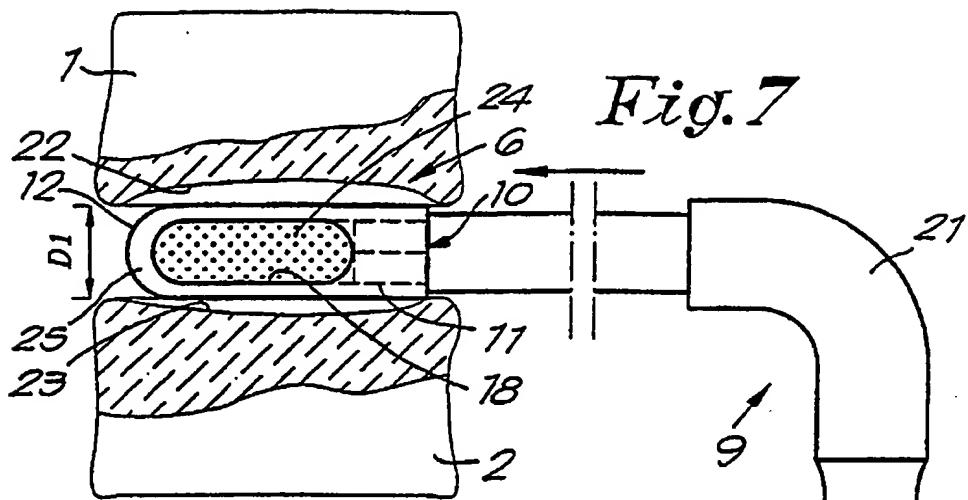
- a) einer im wesentlichen quaderförmigen Gestalt mit den Kantenlängen a,b,c;
  - b) einer vorderen axialen Endfläche (12) und einer hinteren axialen Endfläche (10), welche von der Längsachse (35) durchstossen werden;
  - c) zwei Seitenflächen (14,15) welche von einer Querachse (44) durchstossen werden; und
  - d) einer Oberfläche (16) und einer Unterfläche (17)) welche von einer Querachse (45) durchstossen werden;
- dadurch gekennzeichnet, dass
- e) das Implantat (6) eine Vorrichtung (8) zur Ergreifung durch ein Werkzeug (9) aufweist; und
  - f) die vordere axiale Endfläche (12) und/oder die hinteren axialen Endfläche (10) rechteckig ausgebildet sind.

1/7





3/7



4/7

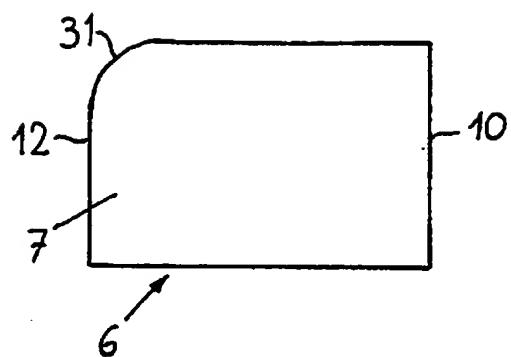


Fig. 10

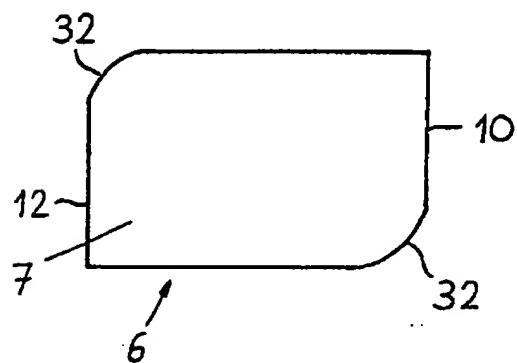


Fig. 11

5/7

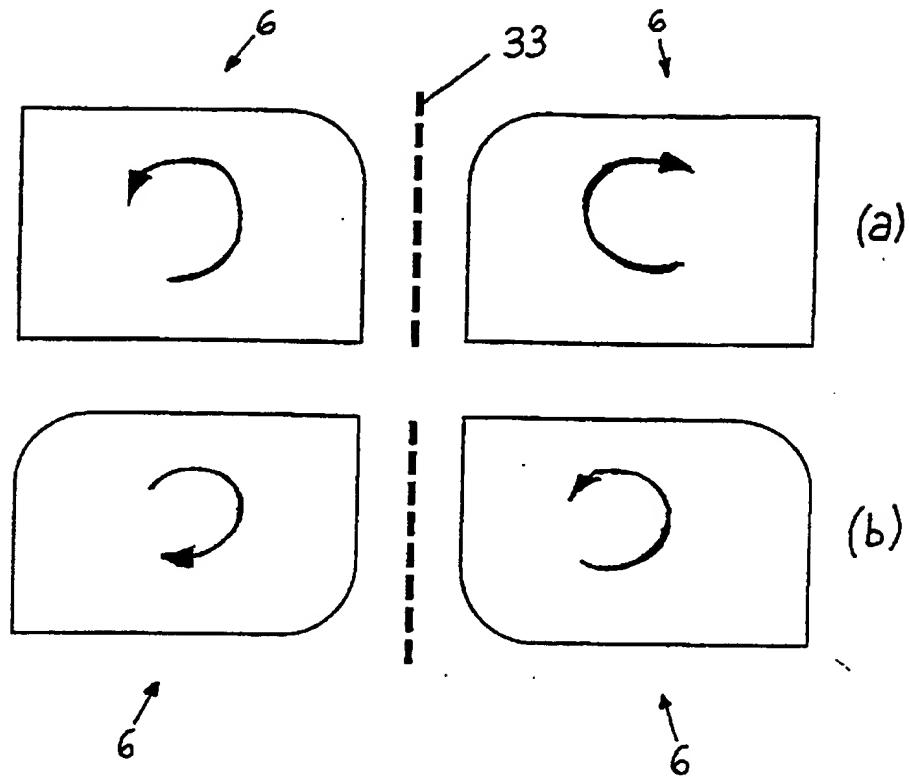


Fig. 12

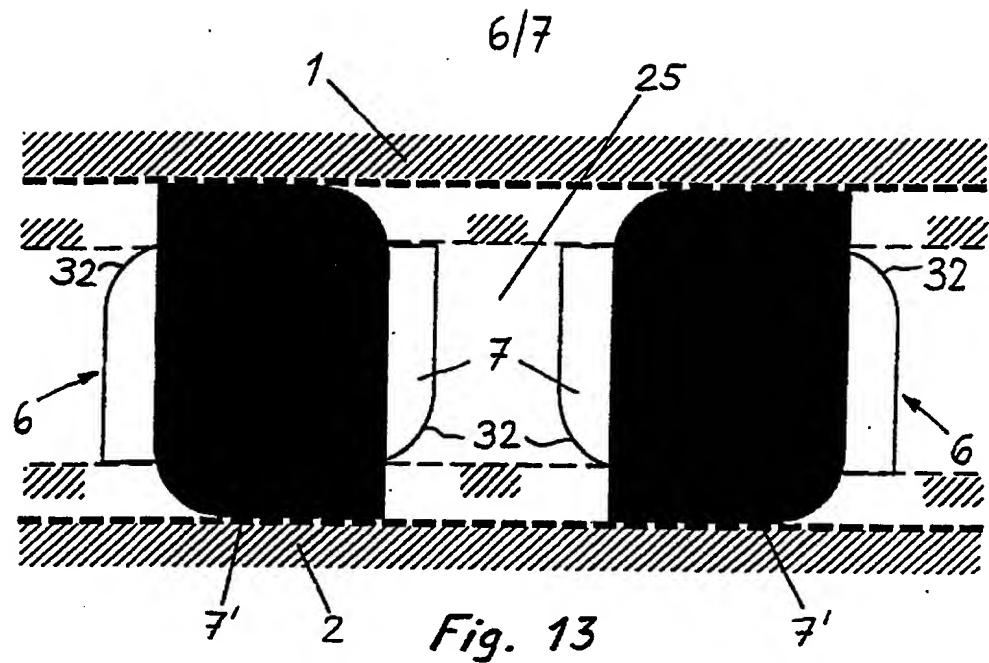


Fig. 13

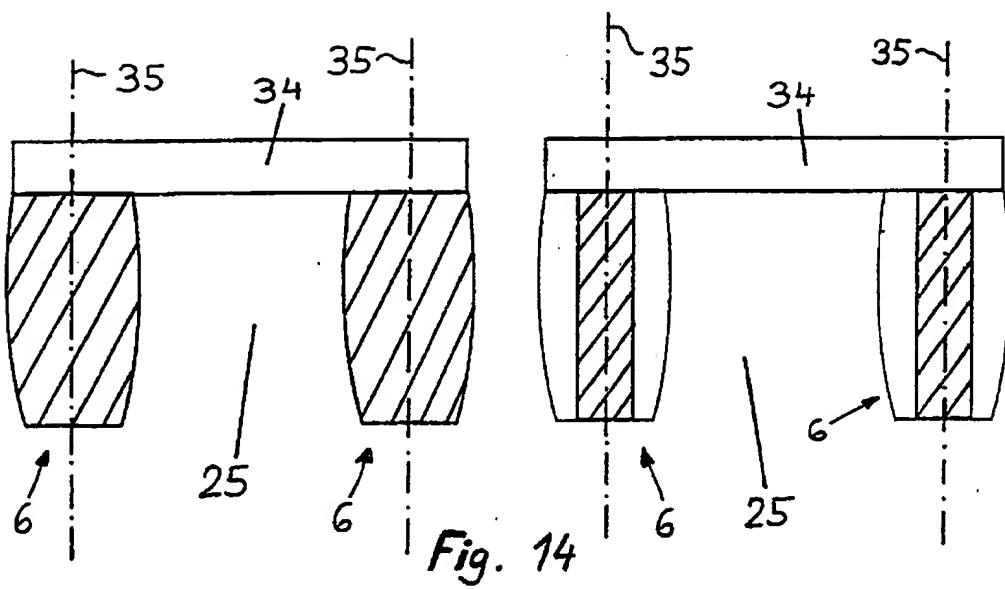
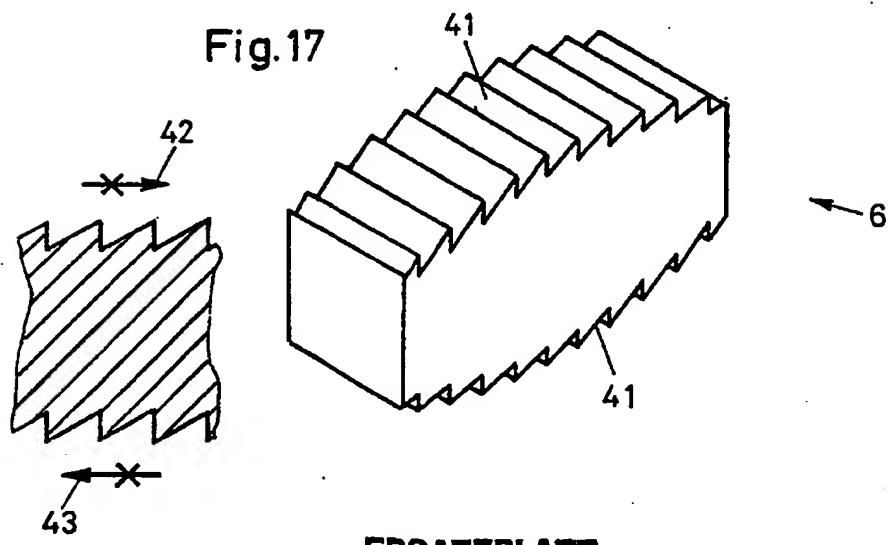
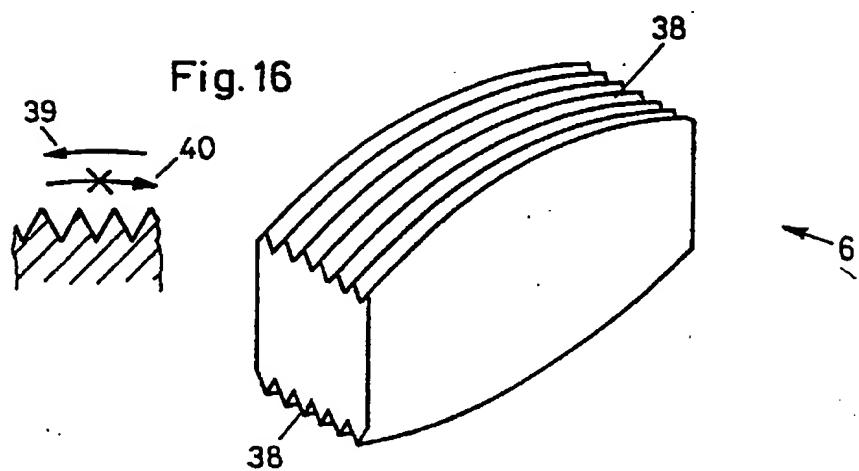
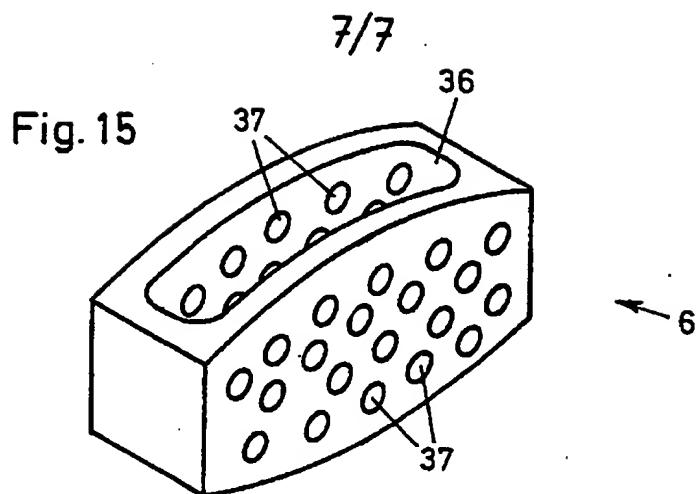


Fig. 14



**ERSATZBLATT**

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Int. Appl. No  
PCT/CH 94/00184

<b>A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER</b> IPC 6 A61F2/44 A61F2/46		
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC		
<b>B. FIELDS SEARCHED</b> Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 6 A61F		
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched		
Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)		
<b>C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT</b>		
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	WO,A,90 00037 (MICHELSON) 11 January 1990	1-3,8,9, 12,13, 17,41
Y	see the whole document	5,10
A	---	4,28,40
Y	US,A,3 486 505 (MORRISON) 30 December 1969	5
A	see column 2, line 21 - line 68; claims 2-4	1,13,40
Y	US,A,4 349 921 (KUNTZ) 21 September 1982 see column 6, line 19 - line 24; figures 2-4	10 -/-
<input checked="" type="checkbox"/> Further documents are listed in continuation of box C.		<input checked="" type="checkbox"/> Patent family members are listed in annex.
* Special categories of cited documents :		
<ul style="list-style-type: none"> <li>*A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</li> <li>*E* earlier document but published on or after the international filing date</li> <li>*L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</li> <li>*O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</li> <li>*P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</li> </ul>		
Date of the actual completion of the international search  19 December 1994		Date of mailing of the international search report  09.01.95
Name and mailing address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentdaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016		Authorized officer  Klein, C

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Inte... and Application No  
PCT/CH 94/00184

C(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	EP,A,0 307 241 (BRANTIGAN) 15 March 1989	1-3,8,9, 13,14,16
A	see the whole document ----	28-33, 35,40
X	WO,A,89 12431 (MICHELSON) 28 December 1989	1-3,13
A	see page 13, line 11 - page 16, line 37; figures 4-5 ----	4,15,28, 40
A	EP,A,0 260 044 (SHEPPERD) 16 March 1988 see column 7, line 28 - column 8, line 21; claim 15 ----	16,27,39
A	US,A,5 092 893 (SMITH) 3 March 1992 see column 5, line 7 - line 23; figures 1,5 ----	24
A	WO,A,93 01771 (CALCITEK) 4 February 1993 see abstract; figure 4 ----	37
A	WO,A,92 14423 (MADHAVAN) 3 September 1992 see page 8, line 11; figures 5,6 ----	39
A	EP,A,0 493 698 (HÄRLE) 8 July 1992 ----	
A	US,A,4 772 287 (RAY) 20 September 1988 ----	

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Inte. Appl. No.  
PCT/CH.94/00184

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)		Publication date
WO-A-9000037	11-01-90	AU-A- 3965489 EP-A- 0425542 JP-T- 3505416		23-01-90 08-05-91 28-11-91
US-A-3486505	30-12-69	NONE		
US-A-4349921	21-09-82	NONE		
EP-A-0307241	15-03-89	US-A- 4834757 CA-A- 1292596 DE-A- 3876909 US-A- 4878915 AU-B- 614609 AU-A- 3436389 JP-T- 3503133 WO-A- 8909035		30-05-89 03-12-91 04-02-93 07-11-89 05-09-91 16-10-89 18-07-91 05-10-89
WO-A-8912431	28-12-89	US-A- 5015247 AU-A- 3838789 CA-A- 1332999 EP-A- 0419564		14-05-91 12-01-90 15-11-94 03-04-91
EP-A-0260044	16-03-88	JP-A- 63145650 US-A- 4863476		17-06-88 05-09-89
US-A-5092893	03-03-92	NONE		
WO-A-9301771	04-02-93	US-A- 5306307 EP-A- 0612230		26-04-94 31-08-94
WO-A-9214423	03-09-92	US-A- 5171278 AU-A- 1454192 EP-A- 0571555 JP-T- 6504704		15-12-92 15-09-92 01-12-93 02-06-94
EP-A-0493698	08-07-92	DE-A- 4101526 EP-A- 0623323		02-07-92 09-11-94
US-A-4772287	20-09-88	DE-A- 3871460 EP-A, B 0304305		02-07-92 22-02-89

**INTERNATIONAL SEARCH REPORT**

Int'l Application No

**PCT/CH 94/00184**

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
<b>US-A-4772287</b>		JP-A- 1070041 US-A- 4904260	15-03-89 27-02-90

**INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT**

Internat.	des Aktenzeichen
PCT/CH 94/00184	

**A. KLASIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES**  
**IPK 6 A61F2/44 A61F2/46**

Nach der internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

**B. RECHERCHIERTE GEBIETE**

Recherchiertes Mindestprätfest (Klassifikationssystem und Klassifikationsymbole)

**IPK 6 A61F**

Recherchierte aber nicht zum Mindestprätfest gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

**C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN**

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X	WO,A,90 00037 (MICHELSON) 11. Januar 1990	1-3,8,9, 12,13, 17,41
Y	siehe das ganze Dokument	5,10 4,28,40
A	---	
Y	US,A,3 486 505 (MORRISON) 30. Dezember 1969	5
A	siehe Spalte 2, Zeile 21 - Zeile 68; Ansprüche 2-4	1,13,40
Y	US,A,4 349 921 (KUNTZ) 21. September 1982 siehe Spalte 6, Zeile 19 - Zeile 24; Abbildungen 2-4	10
	---	
	-/-	

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen

Siehe Anhang Patentfamilie

- \* Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :
- "A" Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist
- "E" älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldeatum veröffentlicht worden ist
- "L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchebericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)
- "O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht
- "P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldeatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist

- "T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldeatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kolidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist
- "X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfindender Tätigkeit beruhend betrachtet werden
- "Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfindender Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist
- "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist

Datum des Abschlusses der internationalen Recherche

Absendedatum des internationalen Rechercheberichts

19. Dezember 1994

09.01.95

Name und Postanschrift der internationale Recherchebehörde  
 Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentamt 2  
 NL - 2280 HV Rijswijk  
 Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl.  
 Fax: (+31-70) 340-3016

Bevollmächtigter Bediensteter

Klein, C

## INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Invent.	nares Aktenzeichen
PCT/CH 94/00184	

## C.(Fortsetzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X	EP,A,0 307 241 (BRANTIGAN) 15. März 1989	1-3,8,9, 13,14,16
A	siehe das ganze Dokument ---	28-33, 35,40
X	WO,A,89 12431 (MICHELSON) 28. Dezember 1989	1-3,13
A	siehe Seite 13, Zeile 11 - Seite 16, Zeile 37; Abbildungen 4-5 ---	4,15,28, 40
A	EP,A,0 260 044 (SHEPPERD) 16. März 1988 siehe Spalte 7, Zeile 28 - Spalte 8, Zeile 21; Anspruch 15 ---	16,27,39
A	US,A,5 092 893 (SMITH) 3. März 1992 siehe Spalte 5, Zeile 7 - Zeile 23; Abbildungen 1,5 ---	24
A	WO,A,93 01771 (CALCITEK) 4. Februar 1993 siehe Zusammenfassung; Abbildung 4 ---	37
A	WO,A,92 14423 (MADHAVAN) 3. September 1992 siehe Seite 8, Zeile 11; Abbildungen 5,6 ---	39
A	EP,A,0 493 698 (HÄRLE) 8. Juli 1992 ---	
A	US,A,4 772 287 (RAY) 20. September 1988 ---	

**INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT**

Inten.   Amtliches Aktenzeichen  
PCT/CH 94/00184

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
WO-A-9000037	11-01-90	AU-A-	3965489	23-01-90
		EP-A-	0425542	08-05-91
		JP-T-	3505416	28-11-91
US-A-3486505	30-12-69	KEINE		
US-A-4349921	21-09-82	KEINE		
EP-A-0307241	15-03-89	US-A-	4834757	30-05-89
		CA-A-	1292596	03-12-91
		DE-A-	3876909	04-02-93
		US-A-	4878915	07-11-89
		AU-B-	614609	05-09-91
		AU-A-	3436389	16-10-89
		JP-T-	3503133	18-07-91
		WO-A-	8909035	05-10-89
WO-A-8912431	28-12-89	US-A-	5015247	14-05-91
		AU-A-	3838789	12-01-90
		CA-A-	1332999	15-11-94
		EP-A-	0419564	03-04-91
EP-A-0260044	16-03-88	JP-A-	63145650	17-06-88
		US-A-	4863476	05-09-89
US-A-5092893	03-03-92	KEINE		
WO-A-9301771	04-02-93	US-A-	5306307	26-04-94
		EP-A-	0612230	31-08-94
WO-A-9214423	03-09-92	US-A-	5171278	15-12-92
		AU-A-	1454192	15-09-92
		EP-A-	0571555	01-12-93
		JP-T-	6504704	02-06-94
EP-A-0493698	08-07-92	DE-A-	4101526	02-07-92
		EP-A-	0623323	09-11-94
US-A-4772287	20-09-88	DE-A-	3871460	02-07-92
		EP-A, B	0304305	22-02-89

**INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT**

Inten	alte Aktenzeichen
<b>PCT/CH 94/00184</b>	

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
<b>US-A-4772287</b>		JP-A- 1070041 US-A- 4904260	15-03-89 27-02-90

FILE 'WPIDS' ENTERED AT 16:16:28 ON 15 JAN 2002  
 COPYRIGHT (C) 2002 DERWENT INFORMATION LTD

FILE LAST UPDATED: 14 JAN 2002 <20020114/UP>  
 MOST RECENT DERWENT UPDATE 200203 <200203/DW>  
 DERWENT WORLD PATENTS INDEX SUBSCRIBER FILE, COVERS 1963 TO DATE

=> S WO9508306/PN

=> D IALL

L1 ANSWER 1 OF 1 WPIDS COPYRIGHT 2002 DERWENT INFORMATION LTD  
 ACCESSION NUMBER: 1995-139363 [18] WPIDS  
 DOC. NO. NON-CPI: N1995-109544  
 TITLE: Implant for intervertebral space - comprises cuboid body with device for engagement by tool, including inner hexagon recess on inside of implant body.  
 DERWENT CLASS: P32  
 INVENTOR(S): BECKERS, L F C; SCHLAEPFER, J F  
 PATENT ASSIGNEE(S): (BECK-I) BECKERS L F C; (SYNT-N) SYNTHES AG; (SYNT-N) SYNTHES USA  
 COUNTRY COUNT: 20  
 PATENT INFORMATION:

PATENT NO	KIND	DATE	WEEK	LA	PG	MAIN IPC
WO--9508306	A1	19950330	(199518)*	GE	46	A61F-002-44<--
RW:	AT BE CH DE DK ES FR GB GR IE IT LU MC NL PT SE					
W:	CA JP US					
BE--1007549	A3	19950801	(199536)	NL	20	A61F-000-00
EP---670702	A1	19950913	(199541)	GE	46	A61F-002-44
R:	CH DE ES FR GB IT LI					
JP--08503876	W	19960430	(199645)		28	A61F-002-44
US---5888224	A	19990330	(199920)			A61F-002-44

#### APPLICATION DETAILS:

PATENT NO	KIND	APPLICATION	DATE
WO--9508306	A1	1994WO-CH00184	19940920
BE--1007549	A3	1993BE-0000982	19930921
EP---670702	A1	1994EP-0926078	19940920
		1994WO-CH00184	19940920
JP--08503876	W	1994WO-CH00184	19940920
		1995JP-0509471	19940920
US---5888224	A	1994WO-CH00184	19940920
	Cont of	1995US-0436302	19950710
	Cont of	1997US-0926242	19970905

#### FILING DETAILS:

PATENT NO	KIND	PATENT NO
EP---670702	A1 Based on	WO--9508306
JP--08503876	W Based on	WO--9508306

PRIORITY APPLN. INFO: 1993BE-0000982 19930921  
 REFERENCE PATENTS: EP---260044; EP---307241; EP---493698; US---3486505;  
 US---4349921; US---4772287; US---5092893; WO---8912431;

WO---9000037; WO---9214423; WO---9301771

INT. PATENT CLASSIF.:

MAIN: A61F-002-44

SECONDARY: A61F-002-46

BASIC ABSTRACT:

WO 9508306 A UPAB: 19950518

The implant (6) has a tool engagement device (8) formed to allow exertion of a rotation force on the implant. It comprises at least one recess provided in the inside of the implant body (7), in which the tool (9), pref. of the spanner type, can be inserted. The recess comprises an inner hexagon on the inside of the implant body.

In the recess for introduction of a tool, two extensions are provided which act as axial stops for the tool. The implant has differing diameters and the sides (14,15), between which the smallest dia. extends are parallel and smooth.

USE/ADVANTAGE - The implant, by virtue of its specific shape and method of introduction, makes possible an extremely stable clamping between the vertebrae.

Dwg.3/17

FILE SEGMENT: GMPI

FIELD AVAILABILITY: AB; GI

=>